

Az Óbudai Egyetem egyetemi tanára. Tudományos karrierje során számos innovatív fejlesztésben részt vett: matematikai megközelítése a robotikai kutatások során egyedi fejlesztések egész sorához vezetett, részt vett a Fuzzy metodológia magyarországi meghonosításában.

Életének egyik fő műve a számos területen alkalmazható, adaptív irányításelméleti módszer kidolgozása, mely új, geometriai megközelítést jelent a robotikai irányításban.

Az Óbudai Egyetem létrehozásában oroszánrészt vállalt. Az NJSZT tagja, a Robotika Szakosztály és az NJSZT szakmai közösségeként működő Fuzzy Társaság nem nélkülözheti szaktudását.